









SOMFY WT

Ustawianie pozycji krańcowych (za pomocą kabla montażowego):

Górna:

1. Przytrzymać „prog.”   5s (w tym momencie belka dolna musi być >20 cm od góry).
2. Przytrzymać  „GÓRA” (dojechać do żądanej pozycji krańcowej).
3. Nacisnąć  „DÓŁ” (następuje zapisanie).


Dolna:

1. Przytrzymać „prog.”   5s (w tym momencie belka dolna musi być >20 cm od dołu).
2. Przytrzymać  „DÓŁ” (dojechać do żądanej pozycji krańcowej).
3. Nacisnąć  „GÓRA” (następuje zapisanie).

Zmiana pozycji krańcowych następuje poprzez nadpisanie.





SOMFY io

Dodawanie nadajnika:





1. Wcisnąć  jednocześnie.
2. Jeżeli kierunek obrotów jest niewłaściwy – przytrzymać „My”.
3. Nacisnąć „prog.” (następuje zapisanie).

Ustawianie pozycji krańcowych:



Górna:

1. Przytrzymać  jednocześnie (w tym momencie belka dolna musi być >20 cm od góry).
2.  „GÓRA” przez 3s.
3. „My” – zatrzymać przed końcem i dociągnąć pakiet poprzez klikanie  „GÓRA”.
4.  „DÓŁ” (następuje zapisanie).

Dolna:

1. Przytrzymać  jednocześnie (w tym momencie belka dolna musi być >20 cm od dołu).
2.  „DÓŁ” przez 3s.
3. „My” – zatrzymać przed końcem i dociągnąć pakiet poprzez klikanie  „DÓŁ”.
4.  „GÓRA” (następuje zapisanie).

Resetowanie: (spowoduje usunięcie pozycji krańcowych oraz dodanych nadajników)

1. Wyłączyć zasilanie na 2s.
2. Włączyć zasilanie na 8s.
3. Wyłączyć zasilanie na 2s.
4. Włączyć zasilanie.
5. Przytrzymać „prog.” przez 8s (silnik wykona dwa razy ruch  ).
- 5.a. W przypadku zgubienia nadajnika przycisk „prog.” tylko przycisnąć.

Elero JA Soft oraz JA NHK

Ustawianie pozycji krańcowych:

Górna:

1. Wcisnąć biały przycisk i uruchomić silnik w górę.
2. Po kilku sekundach, kiedy pomarańczowy przycisk kliknie – puścić go.
3. Kiedy górna pozycja zostanie osiągnięta – uruchomić kierunek DÓŁ.
4. Pomarańczowy przycisk odskoczy – pozycja zapisana.

Dolna:






1. Wcisnąć pomarańczowy przycisk i uruchomić silnik w górę.
2. Po kilku sekundach, kiedy biały przycisk kliknie – puścić go.
3. Kiedy górna pozycja zostanie osiągnięta – uruchomić kierunek DÓŁ.
4. Biały przycisk odskoczy – pozycja zapisana.

Zmiana pozycji krańcowych następuje poprzez nadpisanie.






Elero SMI

Ustawianie pozycji krańcowych (z kabla montażowego):

Górna:




1. Włączyć zasilanie.
2. Przytrzymać „GÓRA” i „DÓŁ”  (do wykonania ruchu przez siłownik) (w tym momencie belka dolna musi być >20 cm od góry).
3. Przytrzymać  „GÓRA” (dojechać do żądanej pozycji krańcowej, można dokonać korekty za pomocą przycisków  „GÓRA” i  „DÓŁ”).
4. Przytrzymać  „DÓŁ” (następuje zapisanie).

Dolna:

1. Włączyć zasilanie.
2. Przytrzymać „GÓRA” i „DÓŁ”  (do wykonania ruchu przez siłownik) (w tym momencie belka dolna musi być >20 cm od dołu).
3. Przytrzymać  „DÓŁ” (dojechać do żądanej pozycji krańcowej, można dokonać korekty za pomocą przycisków  „GÓRA” i  „DÓŁ”).
4. Przytrzymać  „GÓRA” (następuje zapisanie).






Elero 868

Zmiana trybu pracy (radiowy / nie radiowy):






1. Nacisnąć i trzymać przycisk  „GÓRA”.
2. Nacisnąć dwa razy po 1s przycisk  „DÓŁ”.
3. Puścić wszystkie przyciski.
4. Sprawdzić działanie – jeżeli po wciśnięciu  „GÓRA” silnik nie działa to znaczy, że uruchomiony jest tryb radiowy; w innym wypadku jest tryb nie radiowy.

Ustawianie pozycji krańcowych (z kabla montażowego; silnik w trybie nie radiowym):

Górna:




1. Przytrzymać „GÓRA” i „DÓŁ”  (do wykonania ruchu przez siłownik) (w tym momencie belka dolna musi być >20 cm od góry).
2. Przytrzymać  „GÓRA” (dojechać do żądanej pozycji krańcowej, można dokonać korekty za pomocą przycisków  „GÓRA” i  „DÓŁ”).
3. Przytrzymać  „DÓŁ” (następuje zapisanie).

Dolna:


1. Przytrzymać „GÓRA” i „DÓŁ”  (do wykonania ruchu przez siłownik) (w tym momencie belka dolna musi być >20 cm od dołu).
2. Przytrzymać  „DÓŁ” (dojechać do żądanej pozycji krańcowej, można dokonać korekty za pomocą przycisków  „GÓRA” i  „DÓŁ”).
3. Przytrzymać  „GÓRA” (następuje zapisanie).

Zmiana pozycji krańcowych następuje poprzez nadpisanie.

Dodawanie nadajników (w trybie radiowym):







1. Włączyć zasilanie.
2. Przytrzymać „Prog.” przez 5s (ruch ).
3. Naciskać  „GÓRA” /  „DÓŁ” zgodnie z kierunkiem pracy silnika (jeden ruch silnika – jedno naciśnięcie).

Usuwanie nadajników (w trybie radiowym):


1. Włączyć zasilanie.
2. Przytrzymać „Prog.” przez 5s (ruch ).
3. Nacisnąć „STOP”.

AC268-01

Programowanie:

1. Przytrzymać  „GÓRA” (po 5s led na pilocie świeci. Trzymać nadal wciśnięty).
2. Włączyć zasilanie (ruch  .
3. Nacisnąć  „GÓRA” (ruch  .

Dodawanie kolejnego nadajnika:

1. Przytrzymać „Stop” (do wykonania ruchu przez siłownik) na zaprogramowanym nadajniku.
2. Nacisnąć  „GÓRA” na nowym nadajniku.

Aktywowanie trybu impulsowego

1. Przytrzymać „Stop” (do wykonania ruchu przez silnik).
2. Nacisnąć „Stop”.